

# Chapitre 3 : Les classes de complexité

ENSIIE - Théorie de la complexité

Dimitri Watel ([dimitri.watel@ensiie.fr](mailto:dimitri.watel@ensiie.fr))

2022

## Définition

- La complexité en temps d'un calcul d'une machine de Turing est le nombre d'itérations nécessaires à la machine avant qu'elle ne s'arrête.
- La complexité en espace d'un calcul d'une machine de Turing est le nombre de cases mémoires sur lesquelles la machine a écrit avant qu'elle ne s'arrête.

La complexité est souvent calculée en fonction de la taille de  $x$ .

## Définition

Soit une machine  $\mathcal{M}$  **déterministe** et un mot  $x$ , on pose  $t(\mathcal{M}, x)$  la complexité en temps du calcul de  $\mathcal{M}$  quand l'entrée est  $x$ . De même, on pose  $s(\mathcal{M}, x)$  sa complexité en espace.

## Définition

Soit une machine  $\mathcal{M}$  **non-déterministe**, un mot  $x$  et une suite de choix  $C$ , on pose  $t(\mathcal{M}, x, C)$  la complexité en temps du calcul de  $\mathcal{M}$  quand l'entrée est  $x$  et que la machine fait les choix  $C$ . De même, on pose  $s(\mathcal{M}, x, C)$  sa complexité en espace.

## Définition

Soit une machine  $\mathcal{M}$  **déterministe**, la complexité (en temps) dans le pire cas de  $\mathcal{M}$  est une fonction  $f$  telle que

$$f(n) = \max_{x \in \{0,1,B\}^n} (t(\mathcal{M}, x))$$

## Définition

Soit une machine  $\mathcal{M}$  **non-déterministe**, la complexité (en temps) dans le pire cas de  $\mathcal{M}$  est une fonction  $f$  telle que

$$f(n) = \max_{x \in \{0,1,B\}^n} \min_{\text{Choix } C} (t(\mathcal{M}, x, C))$$

On définit de même la complexité en espace dans le pire cas.

## Définition

Soit une machine  $\mathcal{M}$  dont la complexité dans le pire cas est  $f$ , on dit que  $\mathcal{M}$

- a une complexité dans le pire cas bornée asymptotiquement par  $g$  si  $f(n) = O(g(n))$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .
- a une complexité dans le pire cas minorée asymptotiquement par  $g$  si  $f(n) = \Omega(g(n))$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .
- a une complexité dans le pire cas asymptotiquement de l'ordre de  $g$  si  $f(n) = \Theta(g(n))$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .

Par abus de langage, on dira que  $\mathcal{M}$  a une complexité  $O(g(n))$  si la **complexité en temps dans le pire cas** de  $\mathcal{M}$  est bornée asymptotiquement par  $g$ .

## Définition (formelle)

Un problème de décision  $\Pi$  est constitué d'un ensemble  $\mathcal{L}$ , dont les éléments sont appelés *instances* ou *entrées*, et d'un ensemble  $\mathcal{L}_Y \subset \mathcal{L}$  d'*instances positives*. On nomme  $\mathcal{L} \setminus \mathcal{L}_Y = \mathcal{L}_N$  les *instances négatives*.

## Résoudre un problème avec une machine de Turing déterministe

Une machine de Turing **déterministe**  $\mathcal{M}$  résout  $\Pi$  si

- quand  $x \in \mathcal{L}_Y$ ,  $\mathcal{M}$  accepte  $x$  ;
- quand  $x \in \mathcal{L}_N$  ou  $x \notin \mathcal{L}$ ,  $\mathcal{M}$  refuse  $x$ .

## Définition : DTIME

Soit un problème de décision  $\Pi$ , alors  $\Pi$  a une complexité (au pire)  $O(f(n))$  s'il existe une machine de Turing **déterministe** de complexité  $O(f(n))$  résolvant  $\Pi$ . On écrit  $\Pi \in \text{DTIME}(f(n))$ .

## Définition de la classe P

Un problème de décision  $\Pi$  est dit polynomial ou appartenant à la classe P si sa complexité est polynomiale. Autrement dit, il existe une machine de Turing **déterministe** qui résout  $\Pi$  en temps polynomial.

$$P = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{DTIME}(n^c)$$

## Définition de la classe EXPTIME

Un problème de décision  $\Pi$  est dit exponentiel ou appartenant à la classe EXPTIME si sa complexité est exponentielle. Autrement dit, il existe une machine de Turing **déterministe** qui résoud  $\Pi$  en temps exponentiel :

$$\text{EXPTIME} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{DTIME}(2^{n^c})$$

$$P \subsetneq \text{EXPTIME}$$

## Définition : DSPACE

Soit un problème de décision  $\Pi$ , alors  $\Pi$  a une complexité en espace (au pire)  $O(f(n))$  s'il existe une machine de Turing **déterministe** de complexité en espace  $O(f(n))$  résolvant  $\Pi$ . On écrit  $\Pi \in \text{DSPACE}(f(n))$ .

## Définition de la classe PSPACE

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe PSPACE si sa complexité en espace est polynomiale. Autrement dit, il existe une machine de Turing **déterministe** qui résoud  $\Pi$  en espace polynomial.

$$\text{PSPACE} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{DSPACE}(n^c)$$

$$\text{P} \subset \text{PSPACE} \subset \text{EXPTIME}$$

## Définition de la classe EXPSPACE

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe EXPSPACE si sa complexité en espace est exponentielle. Autrement dit, il existe une machine de Turing **déterministe** qui résoud  $\Pi$  en espace exponentiel :

$$\text{EXPSPACE} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{DSPACE}(2^{n^c})$$

$$\text{PSPACE} \subsetneq \text{EXPSPACE}$$

$$P \subset \text{PSPACE} \subset \text{EXPTIME} \subset \text{EXPSPACE}$$

## Définition (formelle)

Un problème de décision  $\Pi$  est constitué d'un ensemble  $\mathcal{L}$ , dont les éléments sont appelés *instances* ou *entrées*, et d'un ensemble  $\mathcal{L}_Y \subset \mathcal{L}$  d'*instances positives*. On nomme  $\mathcal{L} \setminus \mathcal{L}_Y = \mathcal{L}_N$  les *instances négatives*.

## Résoudre un problème avec une machine de Turing non déterministe

Une machine de Turing **non déterministe**  $\mathcal{M}$  résout  $\Pi$  si

- quand  $x \in \mathcal{L}_Y$ ,  $\mathcal{M}$  accepte  $x$  ;
- quand  $x \in \mathcal{L}_N$  ou  $x \notin \mathcal{L}$ ,  $\mathcal{M}$  refuse fortement  $x$ .

## Définition : NTIME

Soit un problème de décision  $\Pi$ , alors  $\Pi \in \text{NTIME}(f(n))$  s'il existe une machine de Turing **non déterministe**  $\mathcal{M}$  de complexité  $O(f(n))$  qui résoud  $\Pi$ .

## Définition de la classe NP (non-deterministic Polynomial)

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe NP s'il existe une machine de Turing **non déterministe** qui résout  $\Pi$  en temps polynomial.

$$NP = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} NTIME(n^c)$$

$$P \subset NP \subset PSPACE$$

## Définition de la classe NEXPTIME

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe NEXPTIME s'il existe une machine de Turing **non déterministe** qui résout  $\Pi$  en temps exponentiel :

$$\text{NEXPTIME} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{NTIME}(2^{n^c})$$

$$\text{EXPTIME} \subset \text{NEXPTIME} \subset \text{EXPSPACE}$$

$$\text{NP} \subsetneq \text{NEXPTIME}$$

# Complexité en espace non déterministe d'un problème de décision

## Définition : NSPACE

Soit un problème de décision  $\Pi$ , alors  $\Pi \in \text{NSPACE}(f(n))$  s'il existe une machine de Turing **non déterministe**  $\mathcal{M}$  de complexité en espace  $O(f(n))$  qui résoud  $\Pi$ .

## Définition de la classe NPSPACE

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe NPSPACE s'il existe une machine de Turing **non déterministe** qui résoud  $\Pi$  en espace polynomial.

$$\text{NPSPACE} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{NSPACE}(n^c)$$

!!!

$$\text{PSPACE} = \text{NPSPACE}$$

## Définition de la classe NEXPSPACE

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe NEXPSPACE s'il existe une machine de Turing **non déterministe** qui résout  $\Pi$  en espace exponentiel :

$$\text{NEXPSPACE} = \bigcup_{c \in \mathbb{N}} \text{NSPACE}(2^{n^c})$$

!!!

$$\text{EXPSPACE} = \text{NEXPSPACE}$$

## Définition de la classe Co-NP

Un problème de décision  $\Pi = (\mathcal{L}, \mathcal{L}_Y, \mathcal{L}_N)$  appartient à la classe Co-NP si  $\Pi^c = (\mathcal{L}, \mathcal{L}_N, \mathcal{L}_Y)$  appartient à NP.

## Autre définition de la classe Co-NP

Un problème de décision  $\Pi$  appartient à la classe Co-NP s'il existe une machine  $\mathcal{M}$  **non déterministe** de complexité polynomiale qui accepte fortement les mots de  $\mathcal{L}_Y$  et refuse les autres.

$$P \subset NP \cap \text{Co-NP}$$

$$\text{Co-NP} \subset \text{PSPACE}$$

## Et tant d'autres

- Hiérarchie polynomiale :  $\Sigma_2, \Pi_2, \Sigma_k, \Pi_k, PH$
- Classes probabiliste :  $BPP, ZPP, RP$
- Classes quantiques :  $BQP, EQP$
- Classes non décidables :  $RE, ALL$

[https://complexityzoo.uwaterloo.ca/Complexity\\_Zoo](https://complexityzoo.uwaterloo.ca/Complexity_Zoo)